

DCNS – Cherbourg

Pont roulant 10/150 tonnes (2009)

Cherbourg - France



Intervention

Le Pont roulant de manutention 10/150 tonnes de DCNS Cherbourg est situé dans la nef CA du bâtiment LAUBEUF.

Cet engin à commande manuelle est équipé, sur un même chariot, de 2 levages.

Les 2 levages peuvent maintenant fonctionner de manière indépendante, simultanée ou synchronisée.

De plus, le mode secours permet de palier le dysfonctionnement d'un des deux variateurs.

Rénovation électrique du Pont roulant 10/150 tonnes Nef CA-LAUBEUF



Réalisation

- Études électriques, dimensionnements des moteurs et variateurs
- Remise des schémas électriques
- Essais mise en service
- Remise du dossier technique
- Formation du personnel

Maîtrise d'ouvrage : **CLEMESSY**
Ingénierie des études électriques : **AES**
Chantier : **CLEMESSY**
Mise en service : **AES et CLEMESSY**



Solution mise en place

- Remplacement de tous les moteurs par des moteurs asynchrones (courant alternatif)
- Mise en place d'une solution d'entraînement à base de convertisseurs de fréquence ATV71 sur chaque mouvement
- Codeurs sur les axes moteurs et sur les axes tambours de levage
- Gestion des modes de marches des levages (indépendants, simultanés, ou synchronisés)
- Possibilité de secours d'un levage par le variateur de l'autre levage
- Remplacement de l'automatisme et mise en place d'un système de Télédiagnostic sur l'automate

DCNS – Cherbourg

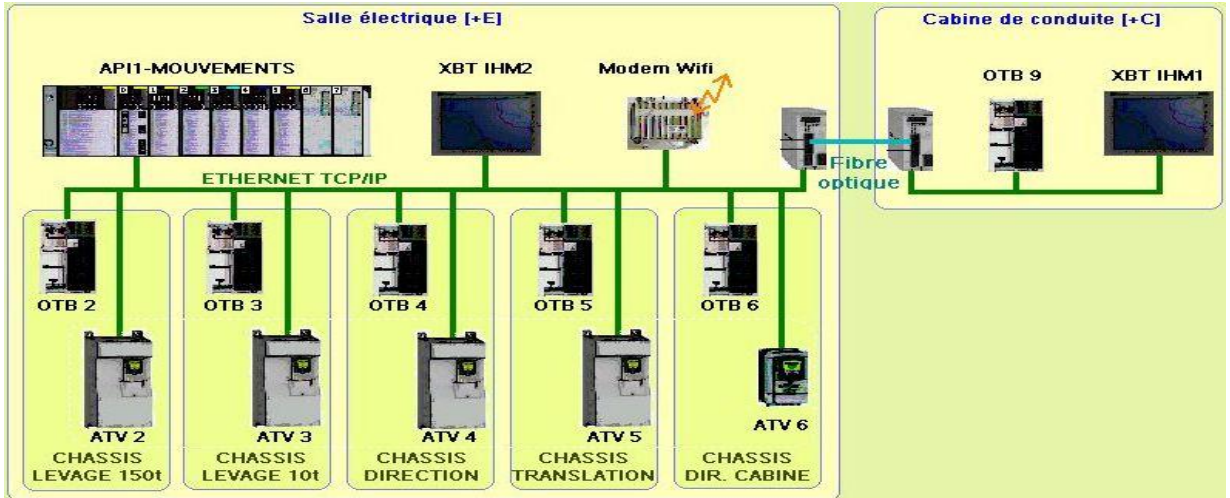
Pont roulant 10/150 tonnes (2009)

Architecture retenue

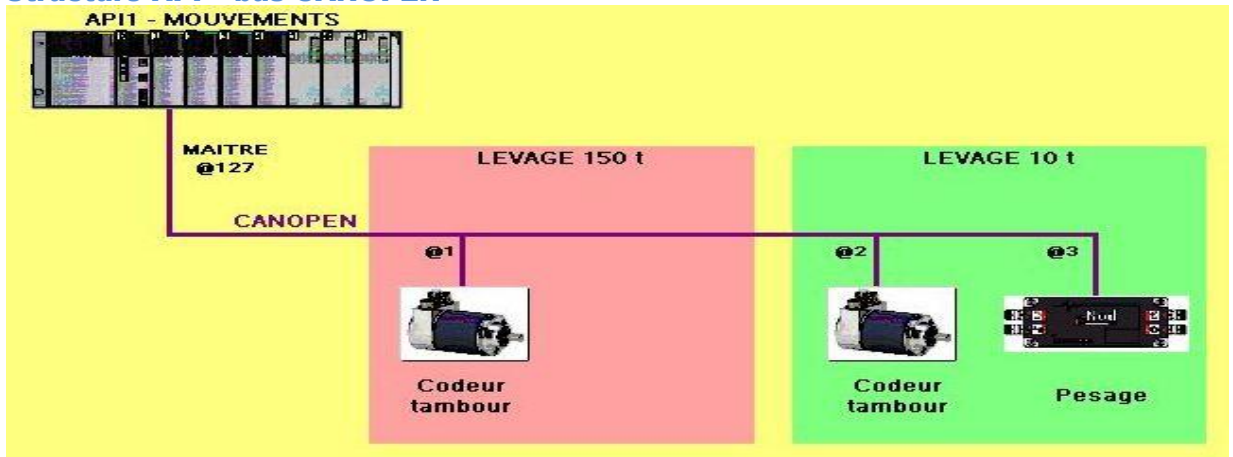
La solution retenue met en œuvre les équipements suivants :

- ❑ Automate central SCHNEIDER MODICON M340
- ❑ E/S déportées sur réseau Ethernet ADVANTYS-OTB
- ❑ 2 Pupitres IHM MAGELIS XBT-GT à écran tactile
- ❑ Variateurs SCHNEIDER ATV71 sur réseau Ethernet
- ❑ Codeurs levage et Transmetteur pesée 10 t. sur bus CANOPEN

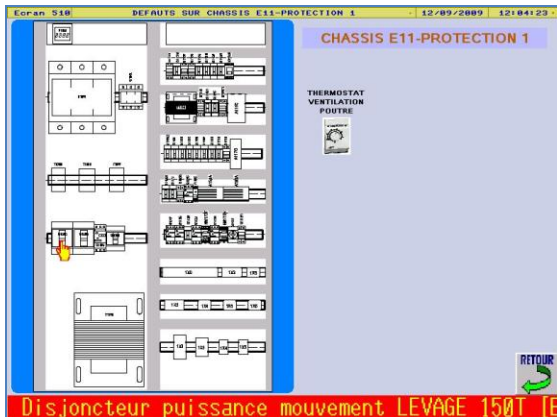
Structure API – réseau ETHERNET



Structure API – bus CANOPEN



IHM – Vue localisation défaut



IHM – Vue couplage secours levage

