

DCNS – Lorient

Rénovation du Pont GUEYDON (2008)

France – Lorient (56)



Le pont GUEYDON, qui enjambe le Scorff, est un ouvrage routier mobile qui permet de rejoindre les rives de Lorient et Lanester. Cet ensemble est constitué de 2 demi-volées articulées et d'un système de verrous motorisés.

Caractéristiques

- ❑ 2 moteurs de volées de 18,5 kW à 1000 tr/mn
- ❑ 6 moteurs-freins de verrous de 5,5 kW à 1000 tr/mn
- ❑ Cycle automatique d'ouverture et de fermeture
- ❑ Marche maintenance.

Rénovation

La rénovation électrique comprend :

- ❑ Le remplacement des 2 moteurs asynchrones des volées
- ❑ Le remplacement des 6 moteurs asynchrones des verrous
- ❑ La mise en place de 2 pinces de freins sur les volées
- ❑ L'installation de sélecteurs de fins-de-course avec capteurs de position sur chaque volée et chaque verrou.
- ❑ Le remplacement de l'ensemble des châssis de contrôle commande

Rénovation électrique d'un pont levant



Maîtrise d'ouvrage : **AES**

Ingénierie des études électriques : **AES**

Chantier et tableaux : **S.E.I. Brest**

Travaux de mécanique : **Ateliers HARTEREAU**

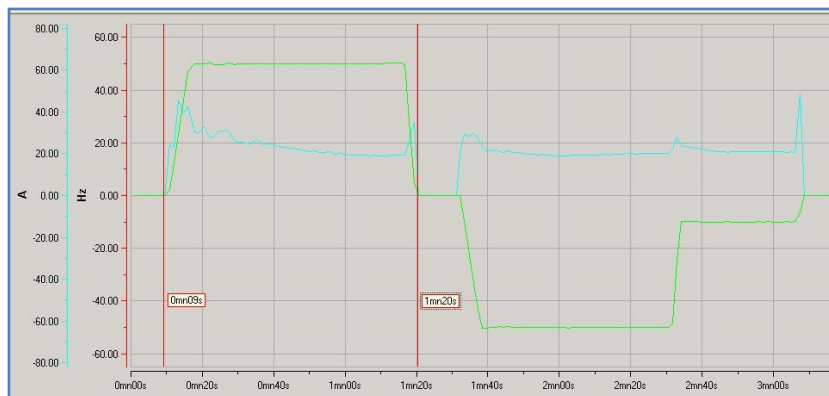
Mise en service : **AES**



Réalisation

- ❑ Analyse fonctionnelle
- ❑ Études électriques
- ❑ Câblage
- ❑ Plate forme d'essai
- ❑ Montage câblage
- ❑ Essais mise en service
- ❑ Assistance à l'exploitation
- ❑ Formation

Mesures



DCNS – Lorient

Rénovation du Pont GUEYDON (2008)

Solution retenue

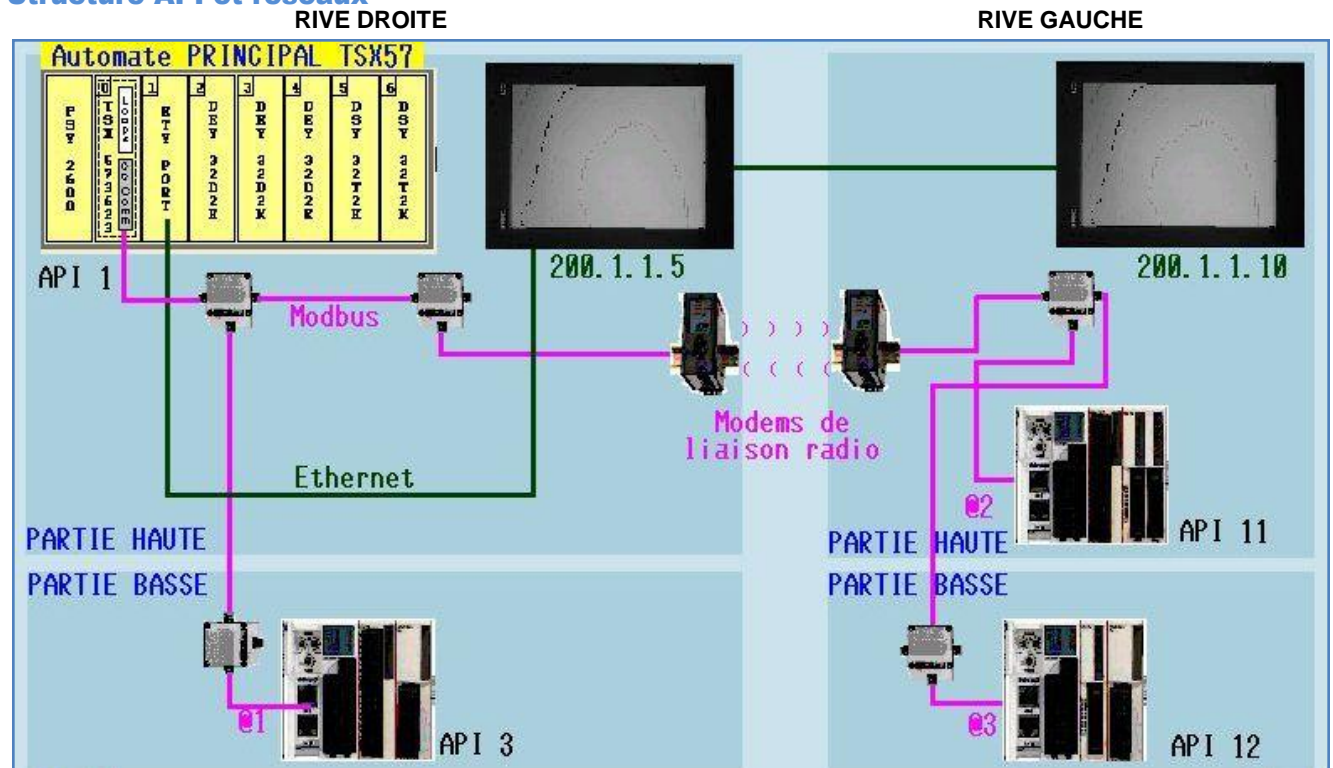
La solution retenue met en œuvre les équipements suivants :

- Convertisseurs de fréquence ATV71 pour le pilotage des volées
- Un Automate central SCHNEIDER TSX-PREMIUM en rive droite – Développement sous logiciel PL7-PRO
- Des E/S déportées ADVANTYS-OTB sur bus MODBUS en liaison filaire (rive droite)
- Des E/S déportées ADVANTYS-OTB sur bus MODBUS en liaison par modems radio (rive gauche)
- 2 Pupitres IHM MAGELIS XBT-GT à écran tactile – Développement sous logiciel VIJEO-DESIGNER

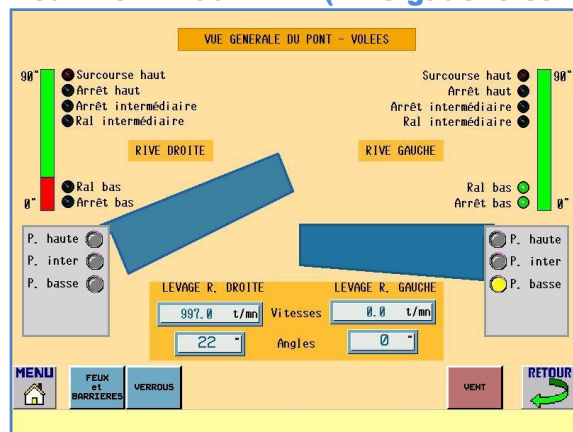
Automatisme

- Gestion du cycle automatique d'ouverture et de fermeture du pont (gestion des barrières, verrous, volées)
- Marche maintenance pour pilotage de chaque actionneur
- Écran de dialogue opérateur sur chaque rive avec défilement automatique des pages en marche automatique

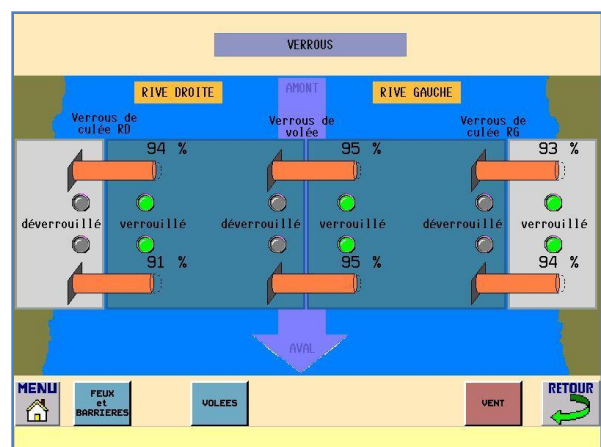
Structure API et réseaux



Deux Terminals IHM (Rive gauche et Rive droite) : Aide à la conduite et à la maintenance



Écran animation des volées



Écran position des verrous